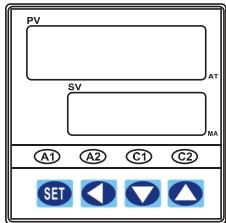


SetPro

微電腦控制器(操作說明)

■ 面板及按鍵說明：

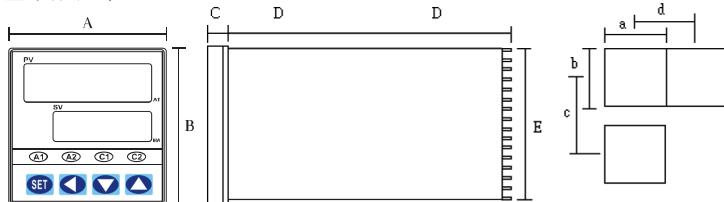


視窗、燈號說明：

- (1) PV - 目前溫度及參數代碼視窗
- (2) SV - 溫度設定值及各參數設定值視窗
- (3) AT - 自動演算指示燈
- (4) MA - 手動輸出指示燈
- (5) A1 - 第一組警報輸出指示燈
- (6) A2 - 第二組警報輸出指示燈
- (7) C1 - 第一組控制輸出指示燈
- (8) C2 - 第二組控制輸出指示燈

1. **SET** - 切換下一筆參數功能／按住五秒持溫計時 timer reset
2. **▲** - 累加參數設定值
3. **▼** - 減少參數設定值
4. **<** - 設定(SV)視窗參數/移位鍵按住 5 秒鐘可執行自動演算 YES.1 模式，執行中如須停止演算，按住 5 秒鐘即可解除
5. **SET** + **▲** - 鍵一次，即可立刻回到主畫面
6. **SET** + **<** - 鍵五秒，即可進入階層參數，此時按 **▼** 或 **▲** 鍵可以選擇階層，再按 **SET** 鍵即可進入該階層
7. **▲** + **▼** - 鍵五秒，即可進入線性輸入對應值調整參數
當超過一分鐘未按任何按鍵，亦即未作任何操作，程式將自動回到主畫面

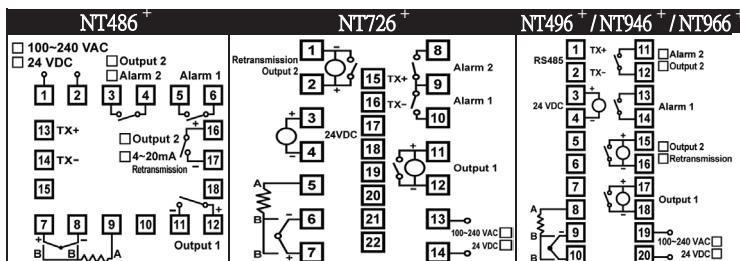
■ 開孔尺寸：



型號	A	B	C	D	E	a	b	c	d
NT-486 ⁺	48	48	6	100	45	45+0.5	45+0.5	60	48
NT-726 ⁺	72	72	9	80	67	68+0.5	68+0.5	90	72
NT-496 ⁺	48	96	9	80	91	45+0.5	92+0.5	120	48
NT-946 ⁺	96	48	9	80	45	92+0.5	45+0.5	48	120
NT-966 ⁺	96	96	10	80	91	92+0.5	92+0.5	120	96

(單位：mm)

■ 配線圖：



■ 參數及配線注意事項：

1. 請勿更動參數為原廠設定值，如有更動請調回原廠設定。
2. 安裝前請先確認感測器之電源規格、輸入信號、及輸出裝置是否與訂購規格相符。
3. 配線前請先詳閱配線圖，請注意正負極性。
4. 選用的電源電壓必須與產品的輸入電壓規格相同。若電源電壓接錯時，會導致內部之控制電源燒毀，請特別注意。
5. 進行主迴路電源配線時，請選用適當的線徑。
6. 接地線應符合第三種方式接地(接地電阻100Ω 以下)。
7. 訊號線請使用雙絞線或隔離線，隔離線遠端遮罩層懸空，近端接地以防雜訊干擾並做好接地事項。
8. 若用通訊功能，RS485通訊線請使用雙絞線。
9. 訊號線應遠離大電力或動力線，切忌將其與大電力線捆綁在一起。
10. 請勿在送電中進行控制迴路端子配線，必免連接時產生的突波衝擊造成損壞。
11. 配線時，請按照端子符號連接，並鎖緊螺絲，以防鬆脫。
12. 裝配線人員，須具有專業合格的人員。

■ 應用搭配變頻器注意事項：

1. 使用產品與變頻器若使用同電源時，請在使用產品工作電源前端加裝隔離變壓器。
2. 使用產品與變頻器之間的配線，應盡量予以縮短。
3. 根據產品要求，合理佈線，強電和弱電分離，保持一定距離，避免變頻器動力線與信號線平行佈線，應分散佈線。

■ 周圍環境注意事項：

1. 避免安裝於高溫、潮濕、油氣、棉絲、鐵粉、銅粉、粉塵、及腐蝕性場所。
2. 安裝於控制盤內，應考慮散熱問題，周溫不能高於+50°C。

■ 參數流程圖：



■ 階層(LEVEL)參數說明：

LEVEL	階層控制	
	當按 SET + < 鍵五秒後，即可進入 SoFT Level， ▼ 或 ▲ 鍵可以選擇階層，再按 SET 鍵即可進入該階層	說 明
	階層 LEVEL	說 明
SoFT	斜率／緩啓動階層 (SoFT Level)	
Pid	比例積微分階層(PID Level)	
Opt	操作階層(Option Level)	

使用者階層(User Level)參數說明

參 數	說 明	可 調 範 圍	初 設 值
<i>SP</i>	溫度測定值及設定值	LoLt ~ HiLt	500
<i>A1SP</i>	第一組警報設定值／當警報功能設為ton, t.oFF的計時設定值，其時間單位(時.分)或(分.秒)。	-1999~9999／00.00~99.99	10
<i>A2SP</i>	第二組警報設定值／當警報功能設為ton, t.oFF的計時設定值，其時間單位(時.分)或(分.秒)。	-1999~9999／00.00~99.99	10
<i>AE</i>	自動演算(Autotune)	no : YES.1 : YES.2	no
<i>HRnd</i>	手動/自動控制輸出	no : YES	no
<i>oUeL</i>	輸出百分比；當調整此參數時，溫度測定值將與參數名稱 oUtl 交換顯示。 正數 0.0~100.0：第一組輸出百分比	當 Hand 為 Yes 時此參數為可調整，此參數顯示目前輸出百分比時不可調整。	—

斜率/緩啓動階層(SoFt Level)參數說明

參 數	說 明	可 調 範 圍	初 設 值
<i>rAnP</i>	升／降溫斜率設定(℃/分鐘)	0 ~ 9999 (0.0 ~ 999.9)	0.0
<i>SSP</i>	緩啓動溫度設定值	LoLt ~ HiLt	0
<i>oUe</i>	緩啓動輸出百分比設定值	0.0 ~ 100.0	100.0

比例積微分階層(PID Level)參數說明

參 數	說 明	可 調 範 圍	初 設 值
<i>Pb</i>	第一組輸出比例帶設定：本參數設定為 0.0 時為 ON/OFF 控制	0.0~300.0%	10.0
<i>Ct</i>	第一組輸出加積分時間設定：當 Pb=0.0 時，此參數隱藏，當本參數設定為 0 / Pb 及 ti ≠ 0 時為 PD 控制	0~3600sec	240
<i>Hd</i>	第一組輸出加微分時間設定：當 Pb=0.0 時，此參數隱藏，當本參數設定為 0 / Pb 及 ti ≠ 0 時為 PI 控制	0~900sec	60
<i>Ct</i>	第一組輸出週期時間設定，當 Pb=0.0 時，此參數隱藏 Relay 輸出控制，建議設定 15 秒或 20 秒 SSR 輸出控制，建議設定為 1 秒或 2 秒 線性輸山控制，建議設定為 0 秒	0~100sec	15
<i>CPb</i>	第二組輸出比例定：當單輸出時，此參數隱藏，本參數設定為 0.0 時為 ON/OFF 控制	0.0~300.0%	10.0
<i>Ct</i>	第二組輸出加積分時間設定：當 CPb=0.0 或單輸出時，此參數隱藏，本參數設定為 0 / Pb 及 td ≠ 0 時為 PD 控制	0~3600sec	240
<i>Ctd</i>	第二組輸出加微分時間設定：當 CPb=0.0 或單輸出時，此參數隱藏，本參數設定為 0 / Pb 及 ti ≠ 0 時為 PI 控制	0~900sec	60
<i>Ct</i>	第二組輸出週期時間設定，當 CPb=0.0 或單輸出時，此參數隱藏 Relay 輸出控制，建議設定 15 秒或 20 秒 SSR 輸出控制，建議設定為 1 秒或 2 秒 線性輸山控制，建議設定為 0 秒	0~100sec	15
<i>HYS1</i>	第一組輸出遲滯溫度設定，當 Pb ≠ 0.0 或單輸出時，此參數隱藏，以 SP 設定值為中心，SP+HyS1~SP-HyS1 遲滯區間	0~2000 (0.0~200.0)	1
<i>HYS2</i>	第二組輸出遲滯溫度設定，當 CPb ≠ 0.0 或單輸出時，此參數隱藏，以 SP 設定值為中心，SP+HyS2~SP-HyS2 遲滯區間	0~2000 (0.0~200.0)	1
<i>A1Hys</i>	第一組警報遲滯溫度設定	0~2000	1
<i>A2Hys</i>	第二組警報遲滯溫度設定	0~2000	1
<i>db</i>	不感帶寬度調整：當單輸出時，此參數隱藏調整第二組輸出與第一組輸出間不感帶寬度，使兩組輸出不致重疊。	-1000~1000 (-100.0~100.0)	0
<i>SPoF</i>	SP 設定值偏差溫度調整：以 SP+SPoF 來做控制，但是不影響畫面顯示之 SP 值，用以調整控制點偏差溫度。	-1000~1000 (-100.0~100.0)	0
<i>PVof</i>	PV 測定值溫度調整：以 PV+PVof 來做控制，取代原畫面之 PV 顯示值，用以修正原測定值之性偏差溫度。	-1000~2000 (-100.0~200.0)	0
<i>LoCE</i>	階層及按鍵鎖定。鎖定使階層不可進入，或按鍵無效控制。 詳見下表：		
	設定值	功能說明	
	0000	所有參數不可改	
	0001	只有 SV 可以調	
	0010	僅 USER 階層可調	
	0011	USER 及 PID 階層可調	
	0100	USER、PID 及 OPTI 階層可調	
	0101	USER、SoFt、PID 及 OPTI 階層可調	
	0110~0111	所有階層開放調整	
	1XXX	當最高位數改為 1 時，多開放第二組輸出，其它功能同上	

操作階層(Option Level)參數說明

參 數	說 明	可 調 範 圍	初 設 值
	入力種類選擇包括熱電偶、白金電阻及線性輸入，可控制範圍如下表：		
<i>tYPE</i>	種類 摃氏溫度範圍(℃) 華氏溫度範圍(°F) J -50 ~ 1000 -58 ~ 1832 K -50 ~ 1370 -58 ~ 2498 T -270 ~ 400 -454 ~ 752 E -50 ~ 950 -58 ~ 1742 B 0 ~ 1800 32 ~ 3272 R -50 ~ 1750 -58 ~ 3182 S -50 ~ 1750 -58 ~ 3182 N -50 ~ 1300 -58 ~ 2372 C -50 ~ 1800 -58 ~ 3272 D-PT -200 ~ 850 -328 ~ 1562 J-PT -200 ~ 600 -328 ~ 1112 LINE -1999 ~ 9999	如左表	K
<i>tUE</i>	tYPE=LinE 時，入力信號超過使用值上限 HiLt 或下限 LoLt 時，超出顯示值部分之處理。 nonE：不選擇 Lo：信號低於入力下限時，顯示值最低為 LoLt Hi：信號高於入力上限時，顯示值最高為 HiLt Hi,Lo：信號超過入力上下限時，顯示值低點為 LoLt，高點為 HiLt	nonE, Lo, Hi, Lo	nonE
<i>Uni_E</i>	單位選擇 OF : 摃氏溫度 OF : 華氏溫度 EnG : 科學符號單位	OF OF EnG	℃
<i>dP</i>	小數點位數 熱電偶及白金電阻僅可調整第一位小數點。 線性入力可選擇任何一位數小數點設定。 更改小數點設定後，再確定所有參數設定是否正確。	0000 無小數點 000.0 一位小數點 00.00 二位小數點 0.000 三位小數點	0000
<i>ACt</i>	第一組輸出方向控制(加熱、冷卻)	rEV : 加熱控制設定 dir : 冷卻控制設定	rEV
<i>LoLE</i>	設定 SP 值可設定的範圍低點	依不同的入力種類會有不同的範圍	0
<i>HiLE</i>	設定 SP 值可設定的範圍高點	依不同的入力種類會有不同的範圍	1000
<i>FIL</i>	軟體濾波器，調整溫度的穩定性，當此參數值越大，表示濾波次數越多，所以 PV 值也會越穩定，但是相對會使反應速度減慢；當此參數值越小，表示濾波次數越少，PV 值浮動越大且頻繁，但是反應速度加快。	0.0 ~ 99.9	10.0
<i>PtRE</i>	用以切換計時警報的時間單位(時.分)或(分.秒)。	HH:mm; mm:ss	HH:mm; mm:ss
<i>AIFU</i>	第一組警報功能，設定基本警報功能，可單獨使用亦可選擇配合各種警報模式應用。若設為 None 則表示取消警報功能。	參照警報功能種類設定	dif.H
<i>AInd</i>	第一組警報模式，設定警報應用模式，必須與 AIFU 配合應用，若設為 None 則表示取消警報模式。	none, Stdy, Lath, St.La	none
<i>A2FU</i>	第二組警報功能，設定基本警報功能，可單獨使用亦可選擇配合各種警報模式應用。若設為 None 則表示取消警報功能。	參照警報功能種類設定	dif.L
<i>A2nd</i>	第二組警報模式，設定警報應用模式，必須與 A2FU 配合應用，若設為 None 則表示取消警報模式。	none, Stdy, Lath, St.La	none
<i>Raddr</i>	RS-485 串列位址，當使用 RS-485 串列傳輸功能時，此參數用以定義控制器的串列位址，此參數值不可與同系統內其餘被動控制器相同。在不使用 RS-485 串列模式時，此參數無效。	0~255	1
<i>bAUD</i>	RS-5485 通訊速率，當使用 RS-485 串列傳輸功能時，此參數用以設定傳送及接收速率(速率)，單位為 Bit/Sec。不使用時，此參數無效。	2.4k, 4.8k, 9.6k, 19.2k	9.6k

校正階層線性信號輸入對應值調整

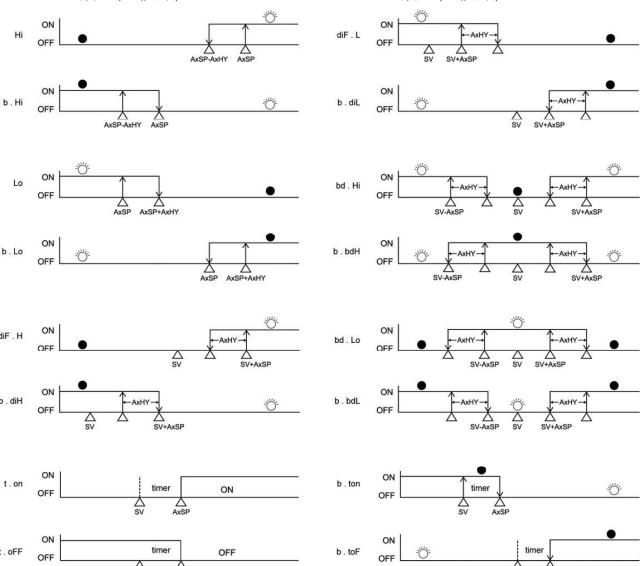
1.  +  鍵五秒，即可進入線性輸入對應值調整參數
2. 參數名稱為 *LnLo* 時開始調整線性對應值低點，調整完按  一次
3. 畫面切換至 *LnHi*，開始調整線性對應值高點，調整完按  一次，畫面會回到 PV / SV 畫面，完成線性輸入對應值修改

參數	說明	可調範圍	初設值
<i>LnLo</i>	線性信號低點對應值	-1999~9999(-199.9~999.9)	0.0
<i>LnHi</i>	線性信號高點對應值	-1999~9999(-199.9~999.9)	100.0

■ 警報功能種類設定：警報功能種類可以單獨使用，亦可配合警報特殊模式組合使用

警報方式

nonE - 警報不動作
 Hi - 絶對高警報(A接點)
 Lo - 絶對低警報(A接點)
 diF.H - 偏差高警報(A接點)
 diF.L - 偏差低警報(A接點)
 bd.Hi - 範圍外警報(A接點)
 bd.Lo - 範圍內警報(A接點)
 t.on - 計時結束警報輸出(A接點)
 t.off - 開機警報動作至計時結束
 截止(A接點)



b.noE - 警報不動作
 b.Hi - 絶對高警報(B接點)
 b.lo - 絶對低警報(B接點)
 b.diL - 偏差低警報(B接點)
 b.bdH - 範圍外警報(B接點)
 b.bdL - 範圍內警報(B接點)
 b.ton - 計時結束警報輸出(B接點)
 b.toF - 開機警報動作至計時結束
 截止(B接點)

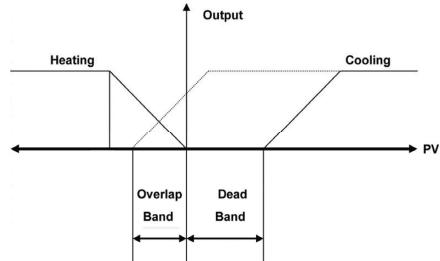
- 在自動演算期間，SP 設定值將不可調整；若想停止演算，只需將 At 改為 OFF 即可。
- 在自動演算期間，若將 Hand 改為手動(Yes)控制，則自動演算將立即中止，下次需重新演算。
- 在自動演算期間關機，則下次開機將依原設定值重新做自動演算功能。
- 若溫度在設定點振盪超過兩小時仍無法完成演算，則判斷為自動演算失敗(AtEr)，演算將終止且不儲存任何演算值，請改手動調整 P.I.D 相關參數。

■ 手動控制說明：

- 本參數為測試輸出是否正常動作使用，自動控制時請勿使用以免造成設備損壞。
- 將 HAnd 改為 Yes。
- 調整 oUTL 輸出百比。
- 測試結束請將 HAnd 設為 no 恢復自動控制模式。

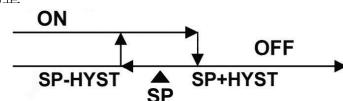
■ 雙輸出功能控制：

- 當被控物必須以加熱及冷卻兩種輸出方式交叉動作，以達到最佳控制結果時，此控制方式稱為雙輸出模式。
- 雙輸出控制時，Act 必須設定為 rEv 加熱模式，且開放 CPb.Cti.Ctd.CCt.HyS2.db 等參數供使用者調整。
- 雙輸出控制時，不感帶參數 db 調整方式如下圖表示：



■ ON/OFF 功能控制：

- ON/OFF 控制為最傳統的控制方式。
- 當溫度測定值(PV)值不足於設定值(SP)值時全輸，待超過設定值(SP)值後則完全停止輸出，如此控制會造成震盪大、過衝高等缺點，適用於升降溫反應慢或不需高準確性的系統。
- 將 Pb 或 CPb 設為 0.0 時，則 ti.td 或 Cti.Ctd 參數將自動隱藏，而遲滯調整參數 HyS1.HyS2 開放供使用者調整。



■ 故障訊息檢修：

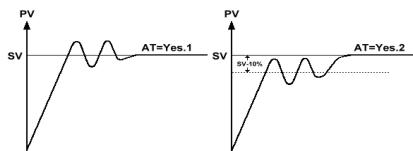
故障訊息	故障狀況	排除方式
PV 值閃爍	輸入信號超出上下限值	<ol style="list-style-type: none"> 調整適當上下限值 檢查輸入信號是否過高或過低
<i>oPEr</i>	輸入信號斷線或開路	<ol style="list-style-type: none"> 檢查輸入線接點是否正確 檢查輸入線是否斷路 檢查輸入線是否損壞 檢查輸入源是否損壞
<i>AtEr</i>	自動演算失敗	<ol style="list-style-type: none"> 用手調 Pb.ti.td 值 通知本公司業務人員
<i>AdEr</i>	A/D 轉換器不良	寄回本公司檢修
控制功能	輸出控制完全錯誤或失控 AT 參數無法調整 OUTL 參數無法調整檢查 量測溫度與實際溫度誤差過大 設定溫度與穩定溫度誤差過大 出現錯誤訊息時仍有輸出	<ol style="list-style-type: none"> 檢查 Act 的設定 rEv.dir 是否錯誤 檢查 Pb=0，At 不可調整 檢查 Hand=YES，At 不可調整 Hand=NO，oUTL 不可調整 檢查 PvoF 是否設定錯誤，或更改 PvoF=0 再測試 檢查 tyPE 及 Unm 是否設定錯誤 檢查 SpoF 是否設定錯誤，或更改 SpoF=0 再測試 檢查 Hand=YES，輸出不受任何錯誤訊息限制
警報功能	A1SP.A1Hy 設定範圍被限制 A2SP.A2Hy 設定範圍被限制 RS-485 通訊無效	<ol style="list-style-type: none"> 因應 A1FU 警報功能設定而做的特殊限制 因應 A2FU 警報功能設定而做的特殊限制 請確定有訂購 RS-485 通訊能並有安裝通訊模組
RS-485 通訊	RS-485 通訊失敗	<ol style="list-style-type: none"> 通訊軟體需符合 Mod Bus protocol 確認 Addr 參數與軟體位址設定是否相符 確認 bAUd 參數與軟體速率設定是否相符

■ 警報特殊模式設定：警報特殊模式必須配合警報功能種類來使用，不可單獨使用

A1MD/A2MD	說明
<i>nonE</i>	不附加特殊模式／當執行計時警報時,PV 值< SV 值時計時停止並復歸
<i>Stdy</i>	第一次不警報
<i>LaRH</i>	警報後不回復／當執行計時警報時,PV 值< SV 值時繼續計時
<i>SLA</i>	第一次不警報，警報後不回復

■ 自動演算(Autotune)功能設定：

自動演算設設定可由 At 參數選擇：Yes.1(標準模式)及 Yes.2(提前 10% 模式)動作方式如下圖：



■ 自動演算(Autotune)功能注意事項：

- 在自動演算中，控制器以第一組輸出 ON/OFF 動作來做控制演算。
- 提前 10% 模式自動演算為提前到設定值的 90% 處自動演算。
- 執行自動演算前請先確定 Hand 參數不可設定為 Yes。
- 自動演算在設定值震盪 1.5 個週期後，便可自動計算出 P.I.D 的相關參數值，並存於記憶體內。